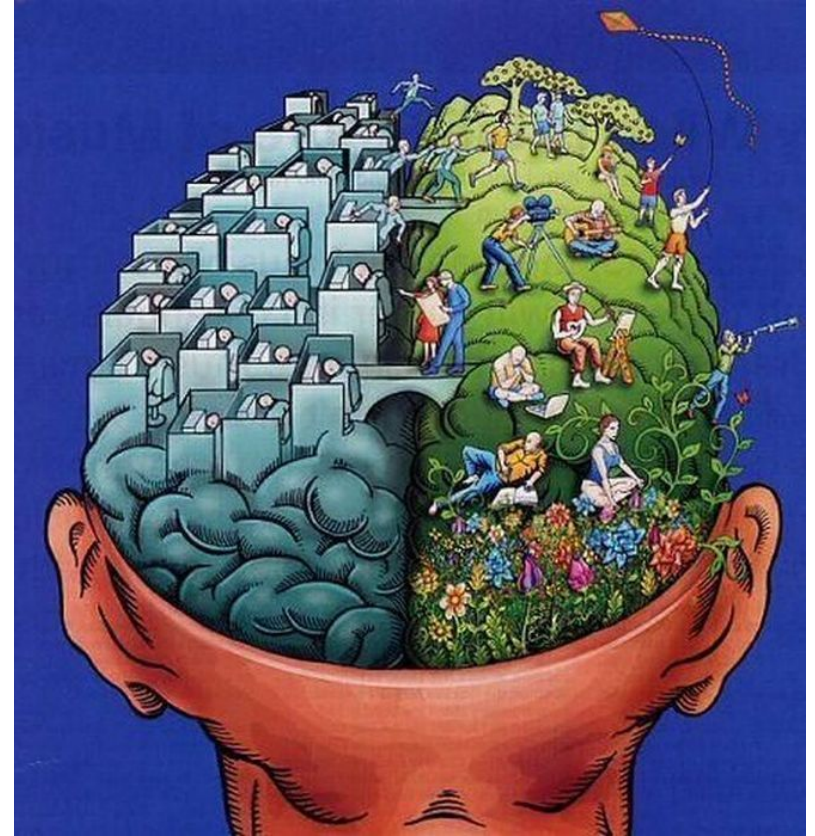


# Mesterséges Intelligencia MI

Keresés ellenséges  
környezetben

Dobrowiecki Tadeusz  
Eredics Péter, és mások



BME I.E. 437, 463-28-99

[dobrowiecki@mit.bme.hu](mailto:dobrowiecki@mit.bme.hu),

<http://www.mit.bme.hu/general/staff/tade>

# Ellenség elleni játékok, kétszemélyes játékok, ...

Probléma: nem csak mi lépünk, az ellenség is lép  
nem tudjuk, mit fog lépni  
mindenre fel kell készülni megfelelő válaszlépéssel,  
azaz stratégiával

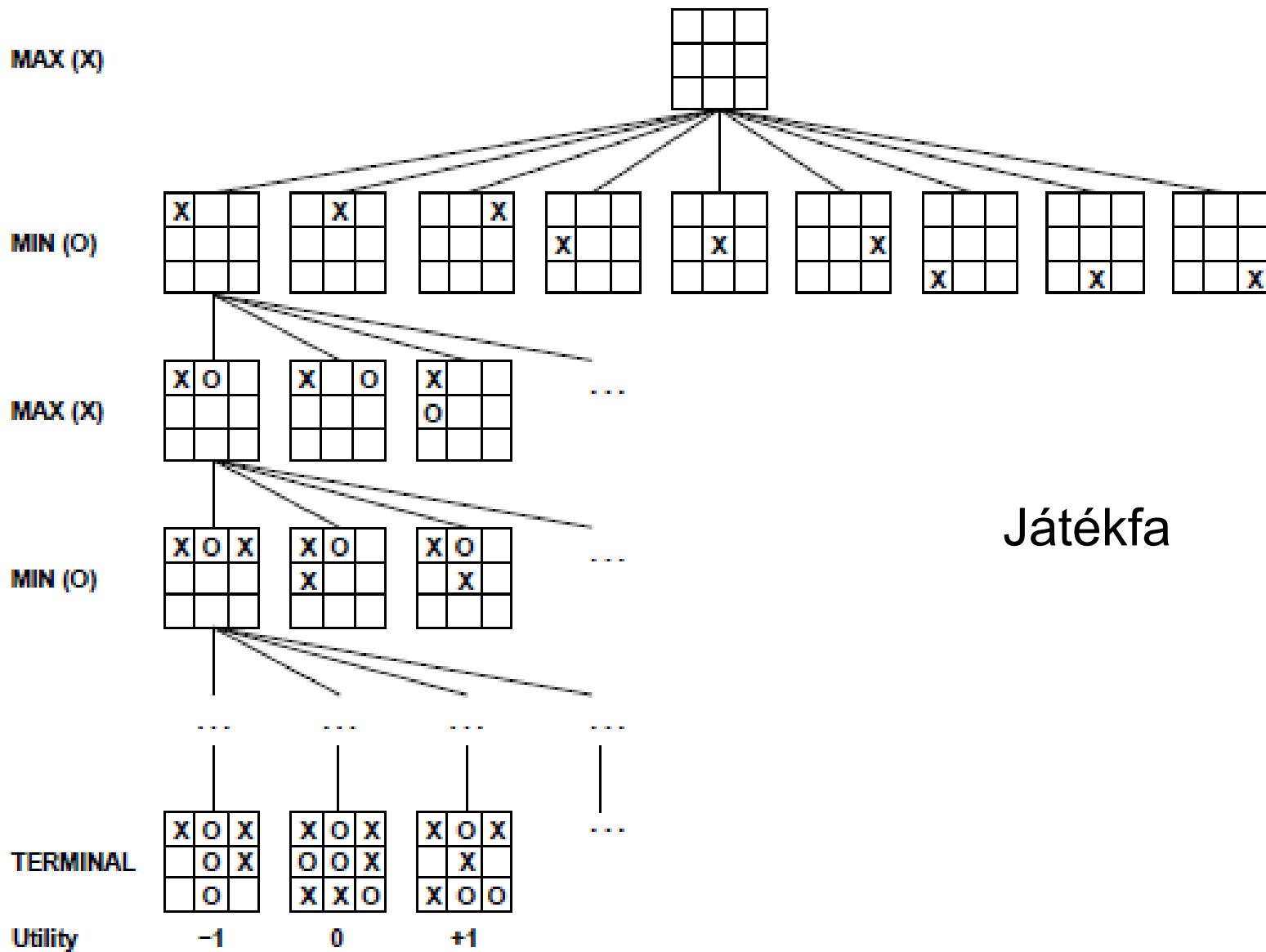
|                       | determinisztikus    | véletlen                          |
|-----------------------|---------------------|-----------------------------------|
| teljes információ     | sakk, dáma, go, ... | ostábla, Monopoly<br>...          |
| nem teljes információ | csatahajók, ...     | bridzs, póker,<br>atomháború, ... |

(l. korábban az „eshetőségi” problémátípus)

zérus-összegű, vagy sem?

keresés eredménye = stratégia

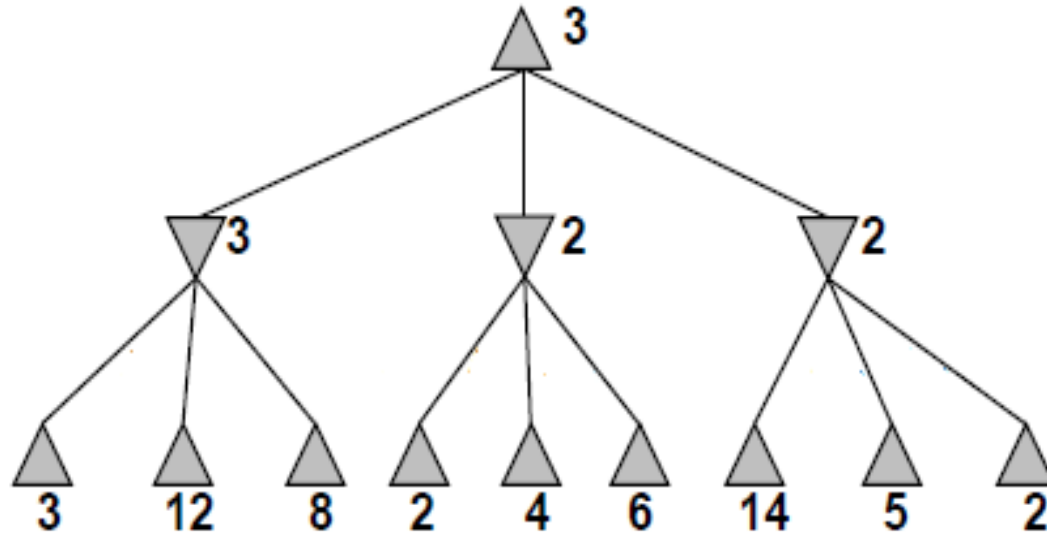
= opt/jó válasz az ellenség minden lépésére



MAX A lép

MIN B lép

MAX A lép



Minimax  
gondolata

## Tulajdonságai

Teljes? Igen, ha a fa véges.

Optimális? Igen, egy optimálisan  
játsszó ellenféllel szemben.

Különben?

Időkomplexitás?  $O(b^m)$

Tár?  $O(bm)$  (mélységi jelleg miatt)

(sakk:  $b = 35$ ,  $m = 100$  ?  $O(10^{154})$ )

(de valóban szükséges minden  
ágot feltárni?)

MinimaxValue(S)=

If (S is a terminal)

return V(S)

Else

Let  $\{ S_1, S_2, \dots, S_k \} = \text{Succs}(S)$

Let  $v_i = \text{MinimaxValue}(S_i)$  for each  $i$

If Player-to-move(S) = A

return  $\max_{i \in \{1, 2, \dots, k\}} V_i$

else

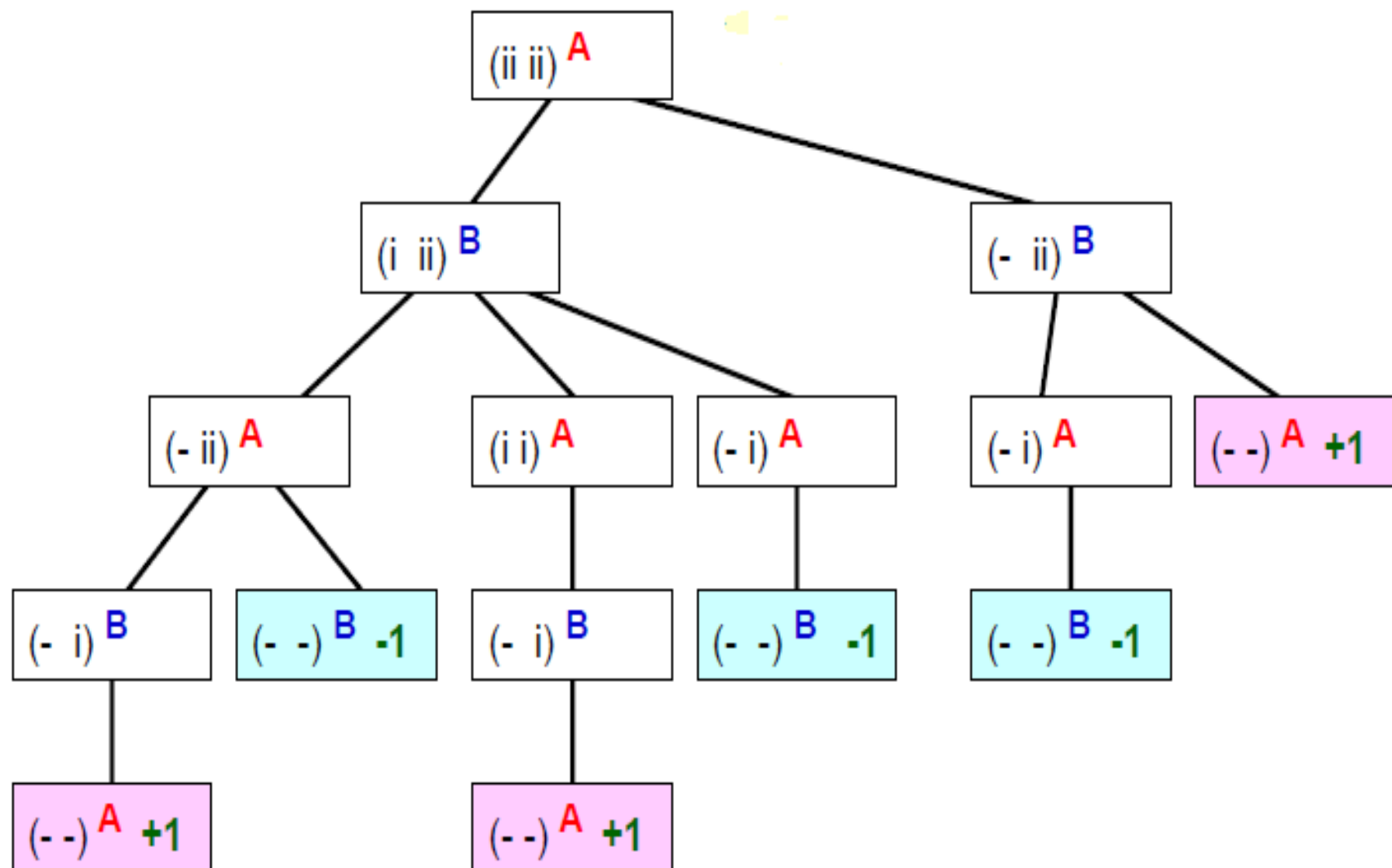
return  $\min_{i \in \{1, 2, \dots, k\}} V_i$

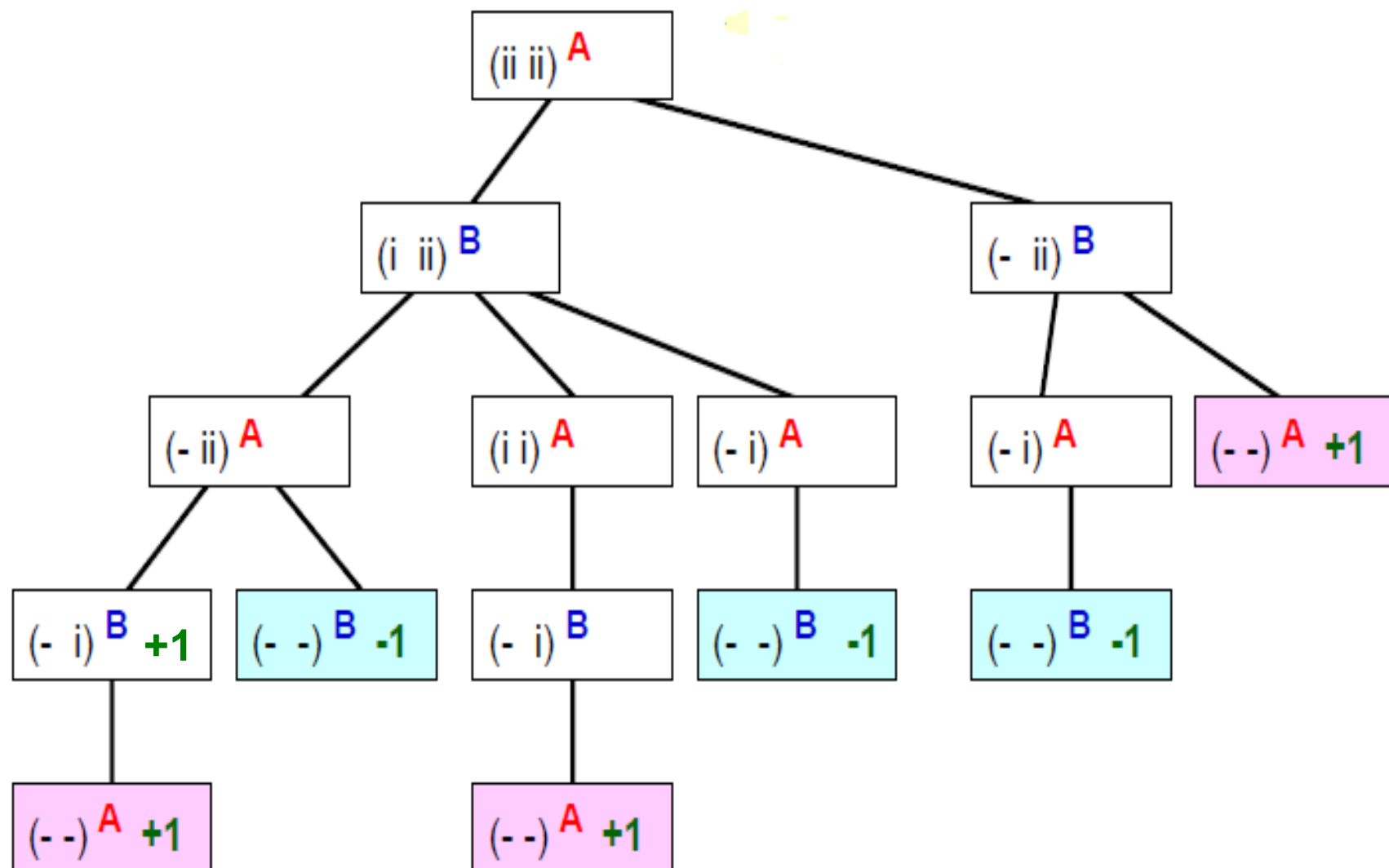
# Nim

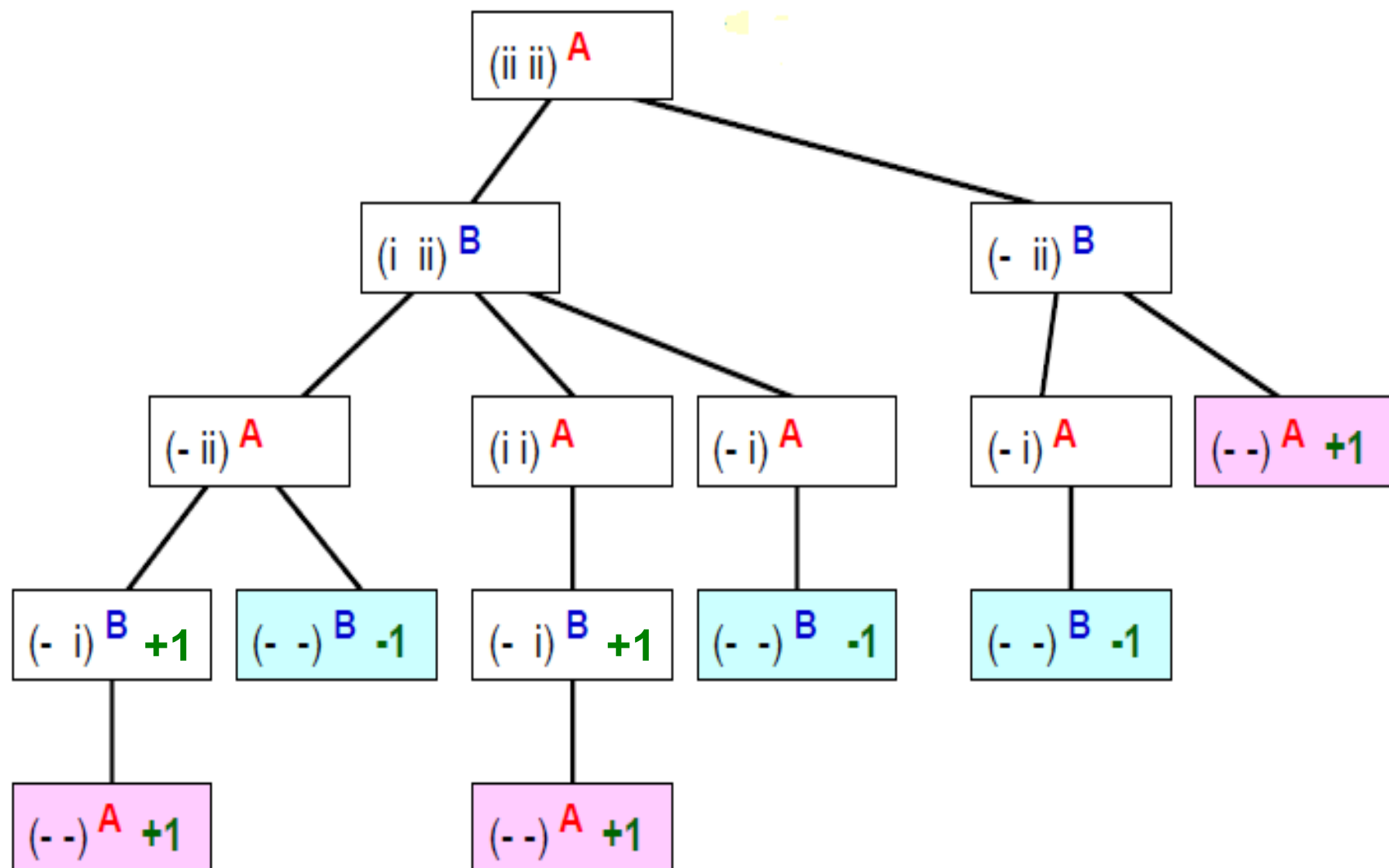
1. Bizonyos számú gyufakupac.
2. Egy lépésben egy játékosnak szabad tetszőleges sz. gyufát, de csakis egyetlen egy kupacról leemelni.
3. Aki az utolsó gyufát emel el, veszít.

## II-Nim

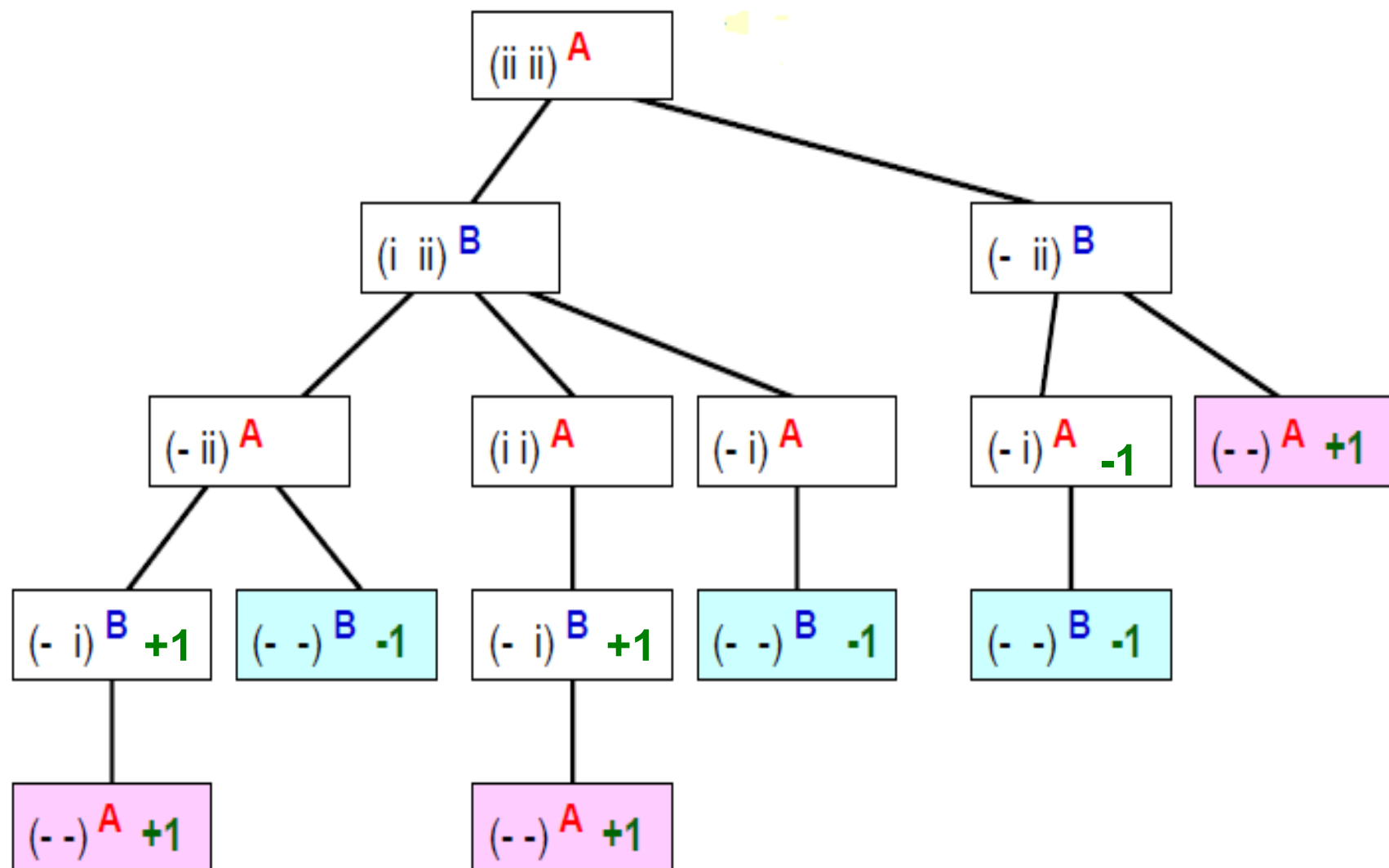
|                |                                                                                                                       |                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                   |
|----------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <b>S</b> =     | a finite set of states (note: state includes information sufficient to deduce who is due to move)                     | $(\_, \_) - A$ $(\_, i) - A$ $(\_, ii) - A$ $(i, i) - A$ $(i, ii) - A$ $(ii, ii) - A$<br>$(\_, \_) - B$ $(\_, i) - B$ $(\_, ii) - B$ $(i, i) - B$ $(i, ii) - B$ $(ii, ii) - B$                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                    |
| <b>I</b> =     | the initial state                                                                                                     | $(ii, ii) - A$                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                    |
| <b>Succs</b> = | a function which takes a state as input and returns a set of possible next states available to whoever is due to move | $Succs(\_, i) - A = \{ (\_, \_) - B \}$ $Succs(\_, i) - B = \{ (\_, \_) - A \}$<br>$Succs(\_, ii) - A = \{ (\_, \_) - B, (\_, i) - B \}$ $Succs(\_, ii) - B = \{ (\_, \_) - A, (\_, i) - A \}$<br>$Succs(i, i) - A = \{ (\_, i) - B \}$ $Succs(i, i) - B = \{ (\_, i) - A \}$<br>$Succs(i, ii) - A = \{ (\_, i) - B, (\_, ii) - B, (i, i) - B \}$ $Succs(i, ii) - B = \{ (\_, i) - A, (\_, ii) - A, (i, i) - A \}$<br>$Succs(ii, ii) - A = \{ (\_, ii) - B, (i, ii) - B \}$ $Succs(ii, ii) - B = \{ (\_, ii) - A, (i, ii) - A \}$ |
| <b>T</b> =     | a subset of S. It is the terminal states                                                                              | $(\_, \_) - A$ $(\_, \_) - B$                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                     |
| <b>V</b> =     | Maps from terminal states to real numbers. It is the amount that A wins from B.                                       | $V(\_, \_) - A = +1$ $V(\_, \_) - B = -1$                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                         |

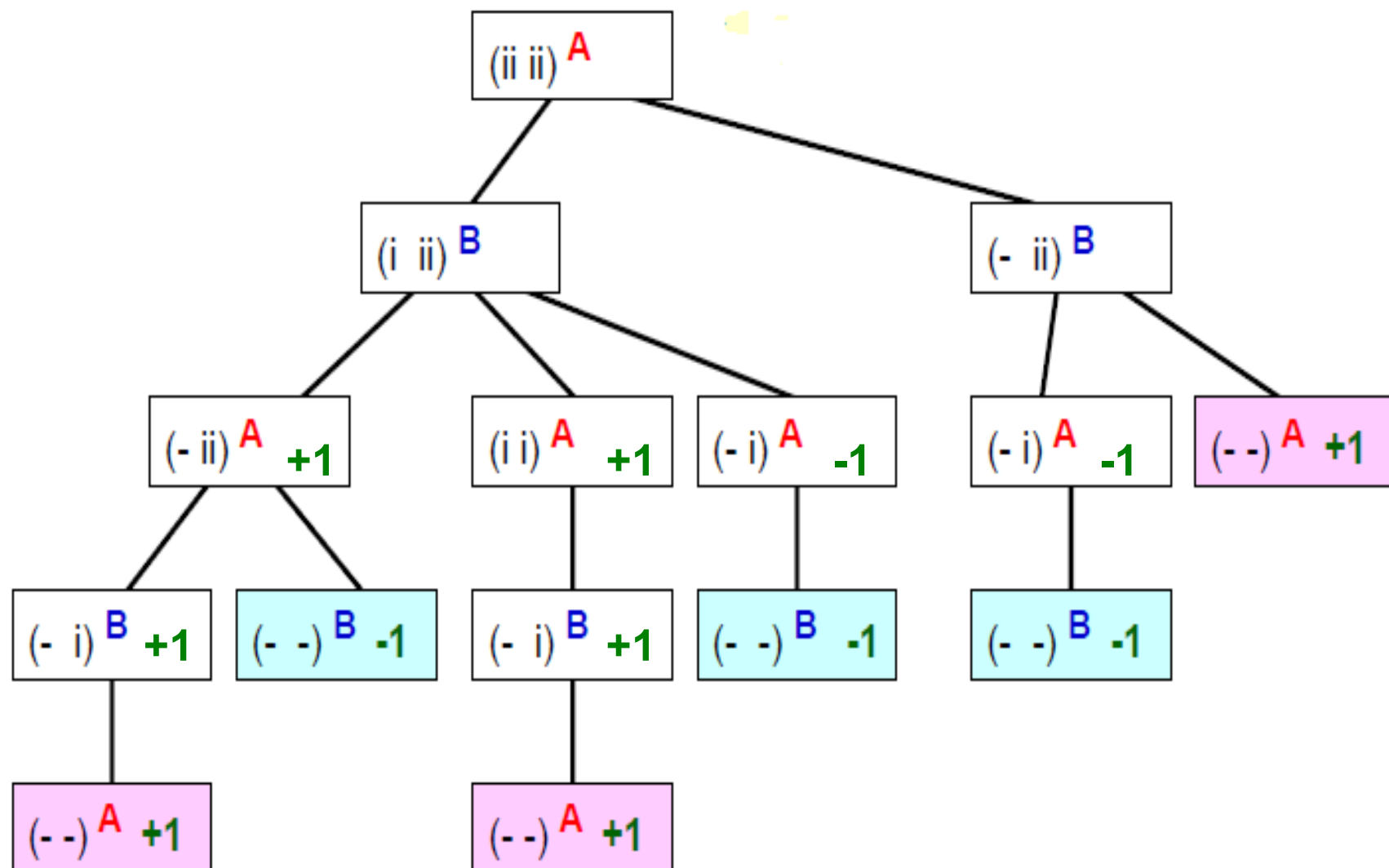


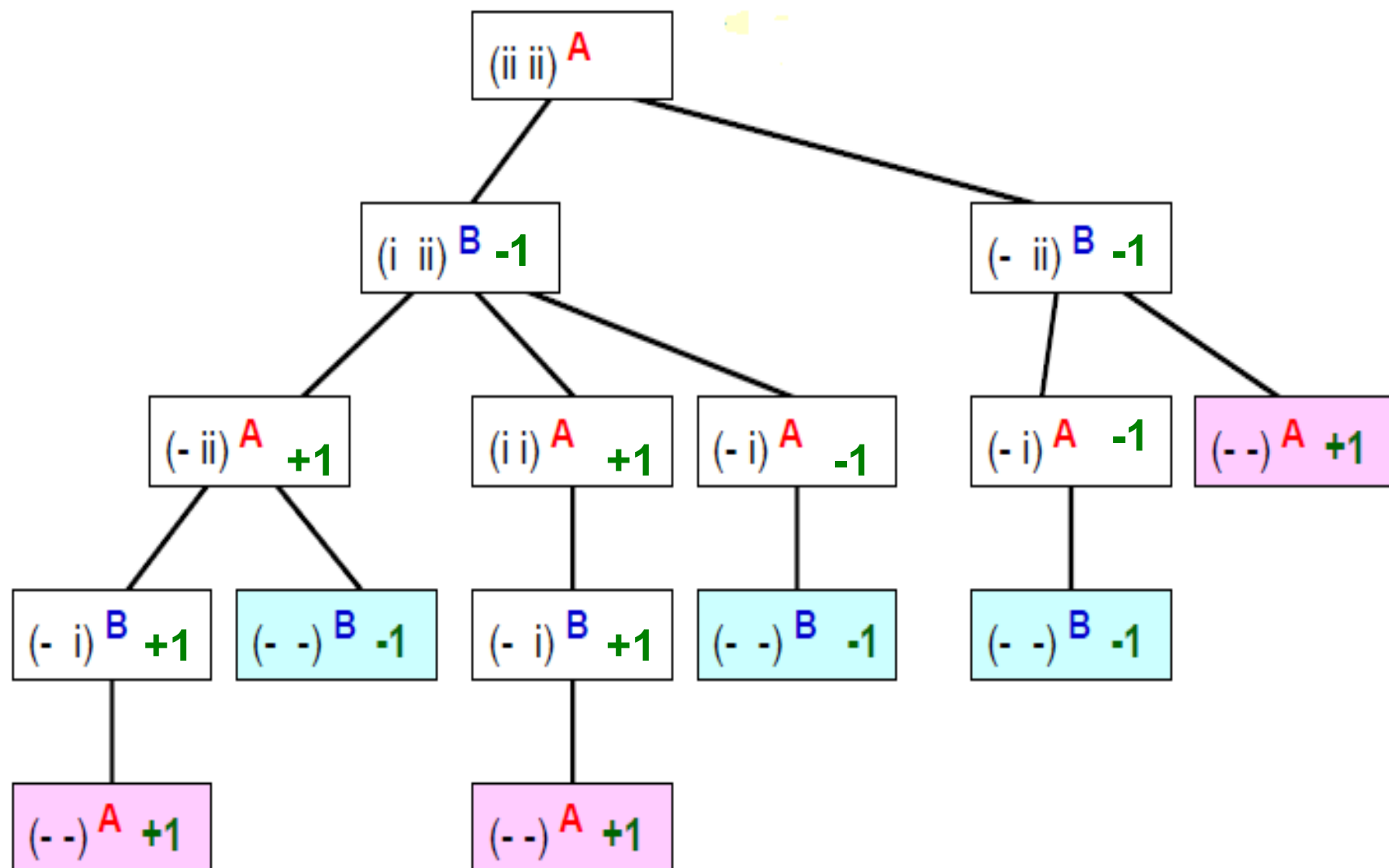


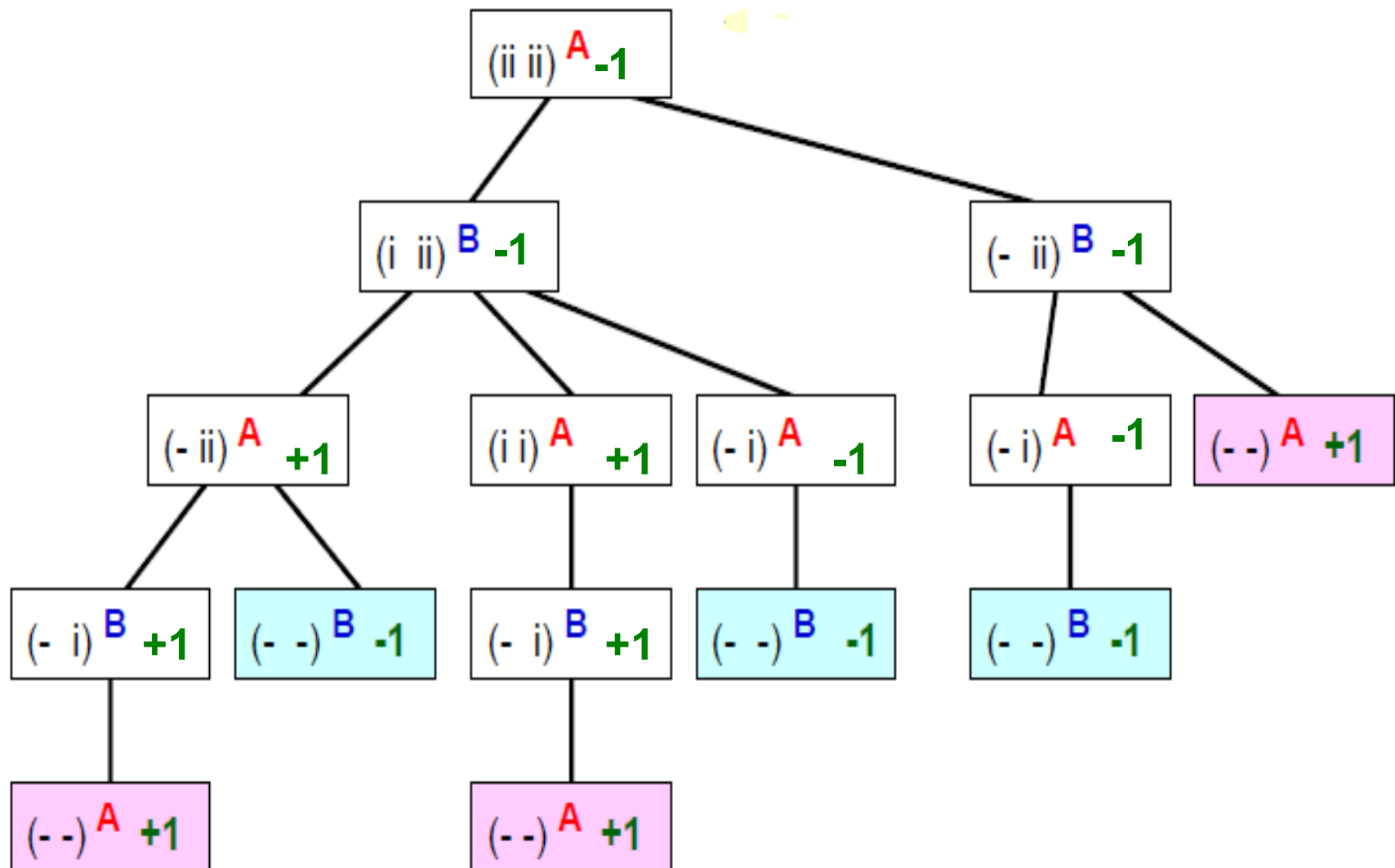






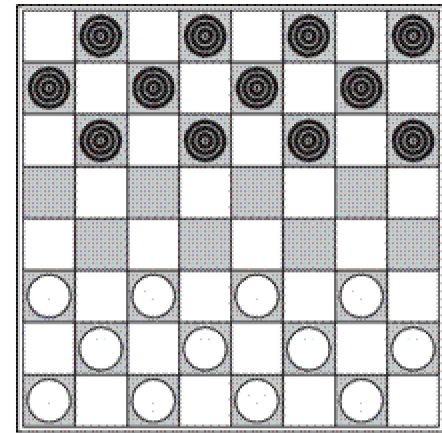






(A játék megoldása: Aki kezd, az veszít, ha az ellenfél optimálisan játszik)

Dámajáték megoldva, **hibátlan játék döntetlenhez vezet!**  
Dámajáték keresési tere kb.  $5 \times 10^{20}$  pozíció.



## Történelem

- 1950 - Arthur Samuel öntanuló programja
- 1963 – 1 győztes parti tehetséges emberjátékos ellen
- 1989 - Chinook projekt, legyőzni emberi világbajnokot
- 1990 - Chinook jogosult Világbajnokságban részt venni
- 1992 - Marion Tinsley világbajnok a világbajnoki címért folytatott mérkőzésen nehezen felül kerekedik
- 1994 – visszavágó, Tinsley egészségi állapota miatt visszalép, rövidesen meghal
- 1996 - Chinook minden emberi játékosnál erősebb



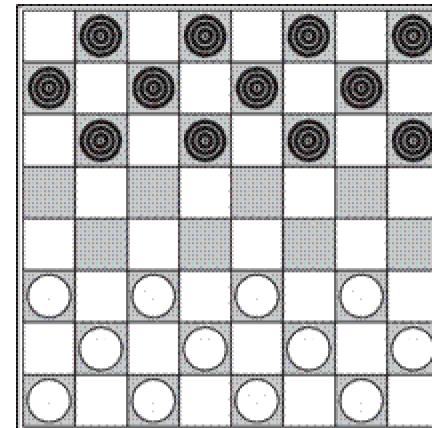
## A számítások története

1989 – 2007

1992 csúcs: több, mint 200 processzor

2006-2007 átlagosan 50 processzor

**Az egyik leghosszabb folyamatosan futtatott elosztott számítás ezidáig**



## Számítások és az informatikai rendszerek megbízhatósága

Nagy méretű adatfájlok gyakori mozgatása helyi diszkre, hálózaton más gépre hibák évente többször (duplikálás, ellenőrzés)

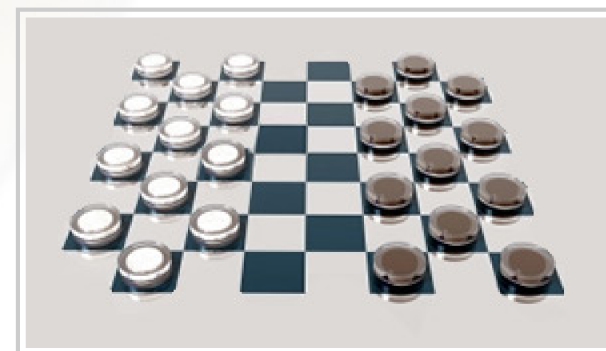
Kiszámított kész adatbázisok periodikus ellenőrzése adatvesztés veszélye miatt (“bit rot”), másolatmentés, újraszámítás

diszk gyártók jótállása –  $10^{-13}$  hibaarány  
számítások annál sokkal bonyolultabbak

<http://webdocs.cs.ualberta.ca/~chinook/>

## Chinook

**World Man-Machine Checkers Champion**



Perfect Play: Draw!

[Play Chinook](#)

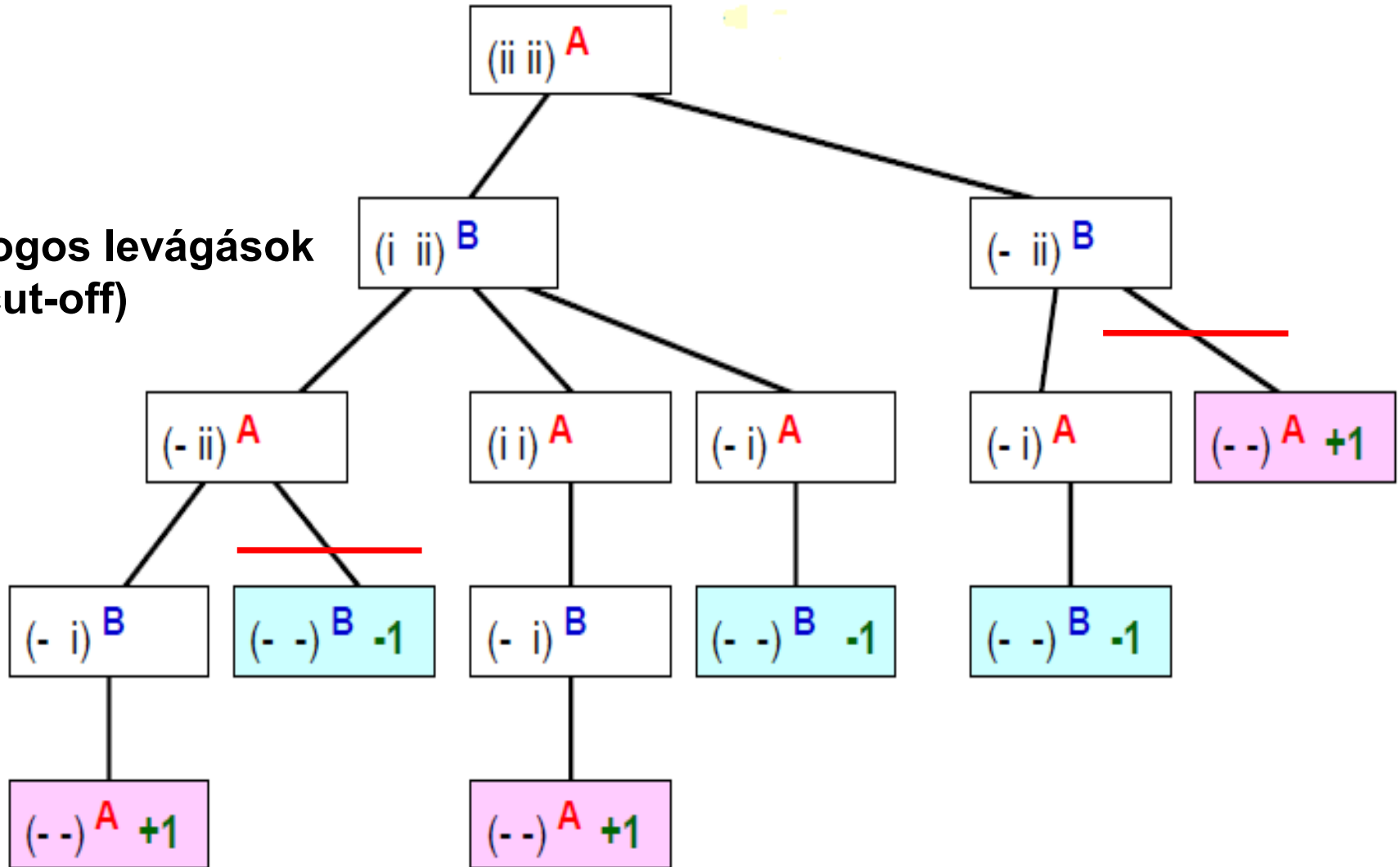
June 29 2011: Chinook is once again available for play on the web!

# Minimax algoritmus

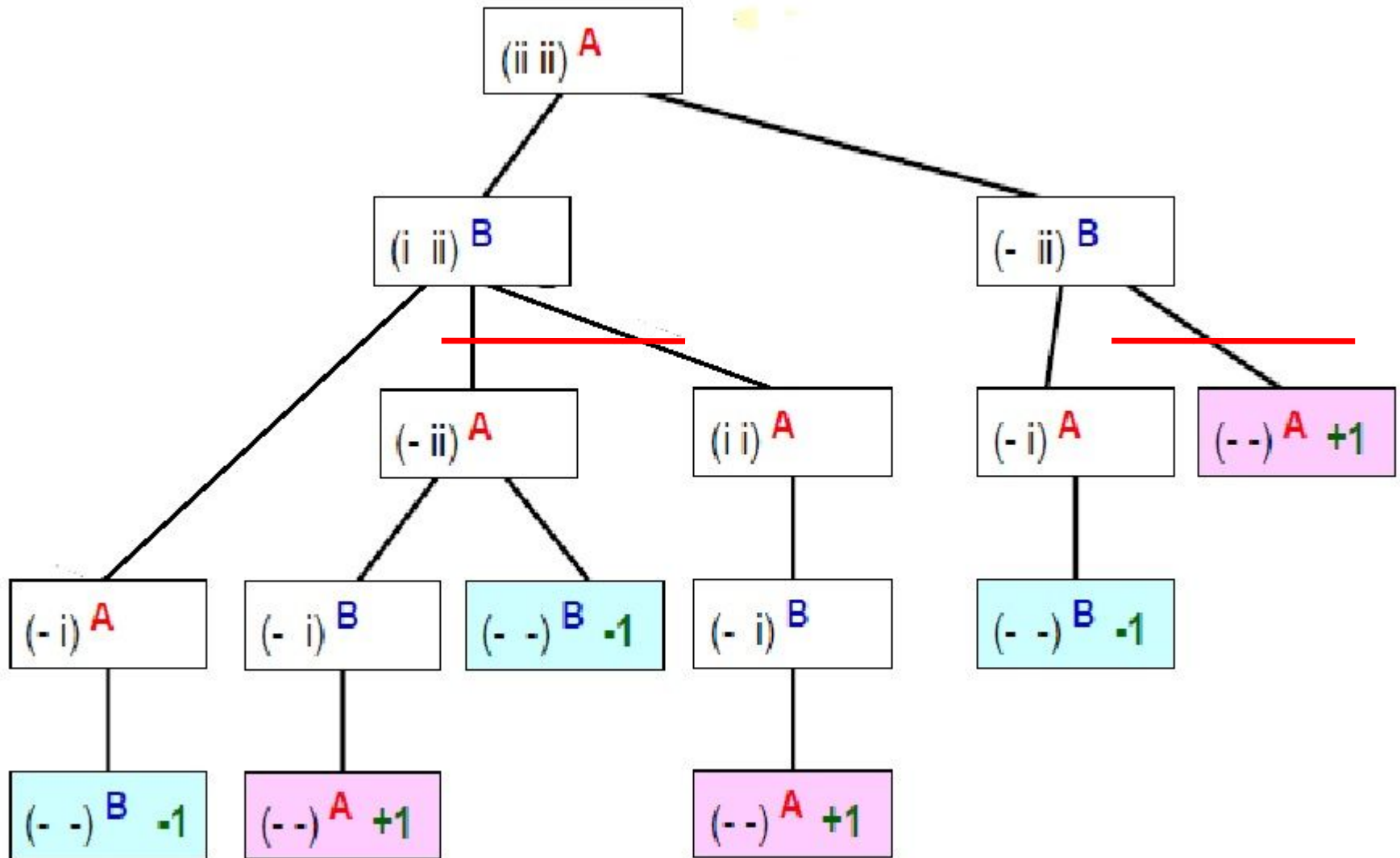
Tegyük fel, hogy tudjuk, hogy a játék kimenetele csakis -1 és 1.

Spórolhatunk-e a számításokból? És ha valós?

Jogos levágások  
(cut-off)

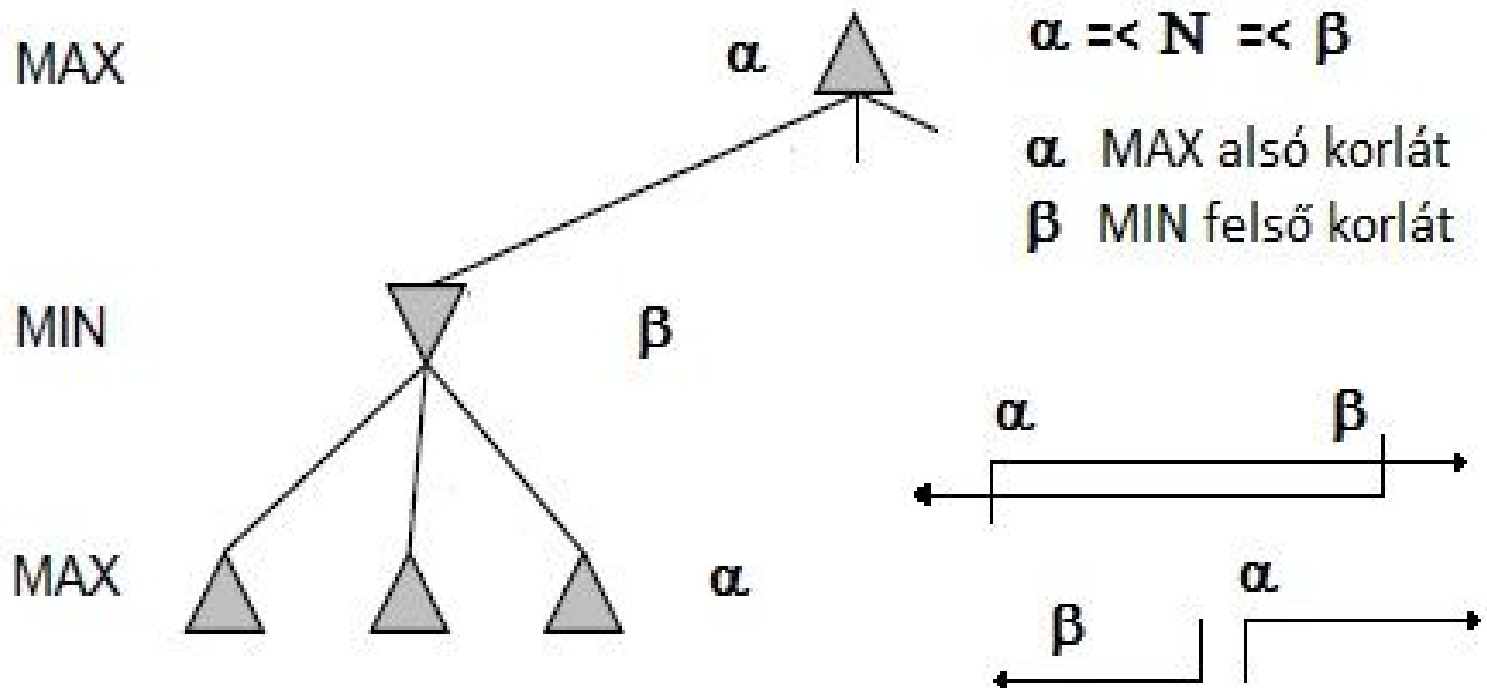


# Minimax algoritmus





# Minimax és alfa-béta nyesés



# Minimax és alfa-béta nyesés

Nyesés a végeredményt nem befolyásolja.

Jó lépésrendezés fokozza a nyesés hatékonyságát

"Tökéletes rendezéssel" az időkomplexitás =  $O(b^{m/2})$

→ a keresés mélységét duplázza  
(sakknál  $b = 35 \dots b = \text{kb. } 6$ )

$\alpha$  a MAX számára eddig megtalált legjobb (legmagasabb) választás a MAX-hoz vezető pálya mentén

Ha  $v$  az  $\alpha$ -nál rosszabb, MAX ezt az ágat elkerüli → nyesés

$\beta$  hasonlóan a MIN számára

MAX

MIN

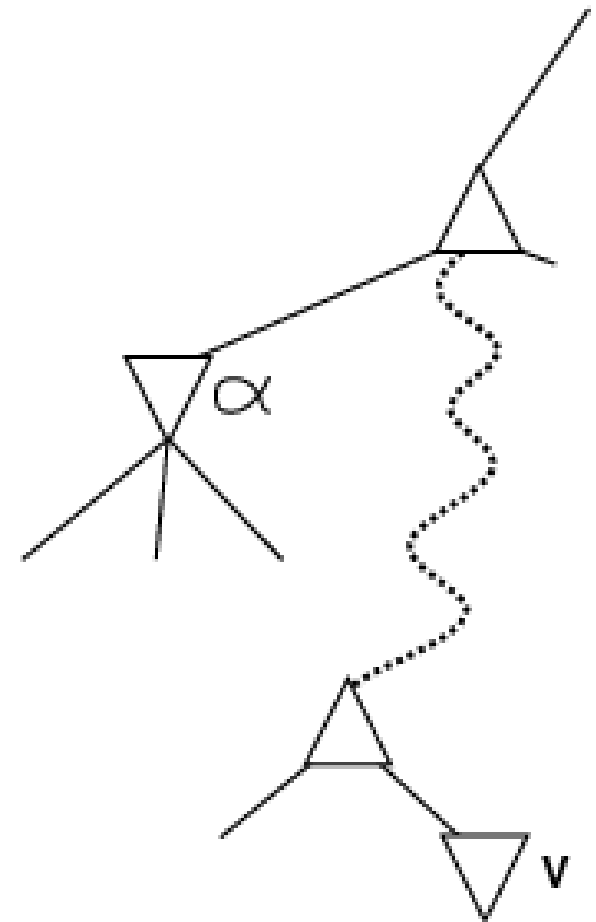
..

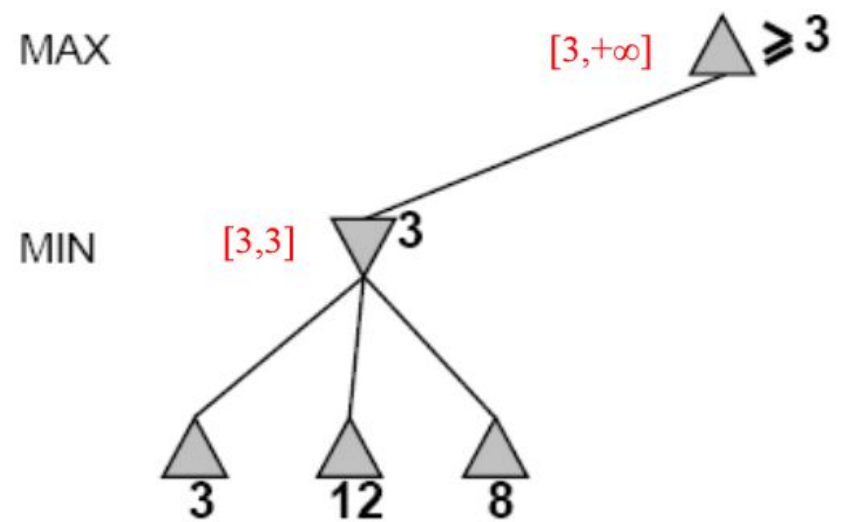
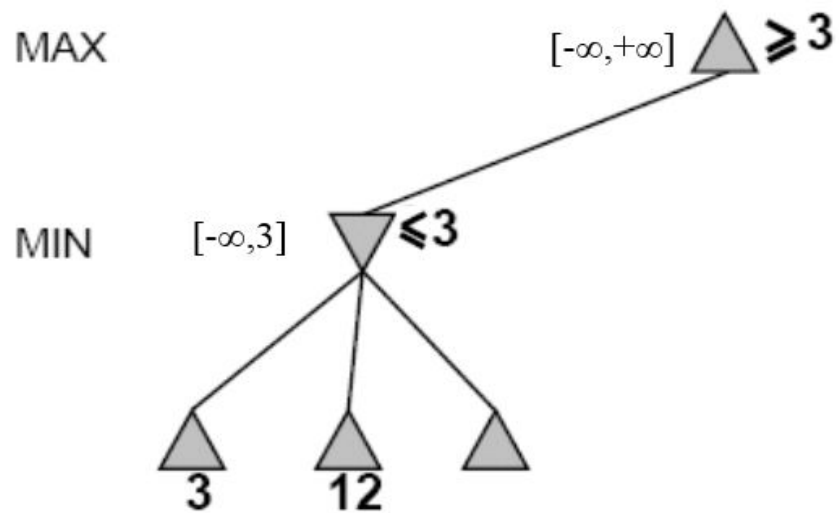
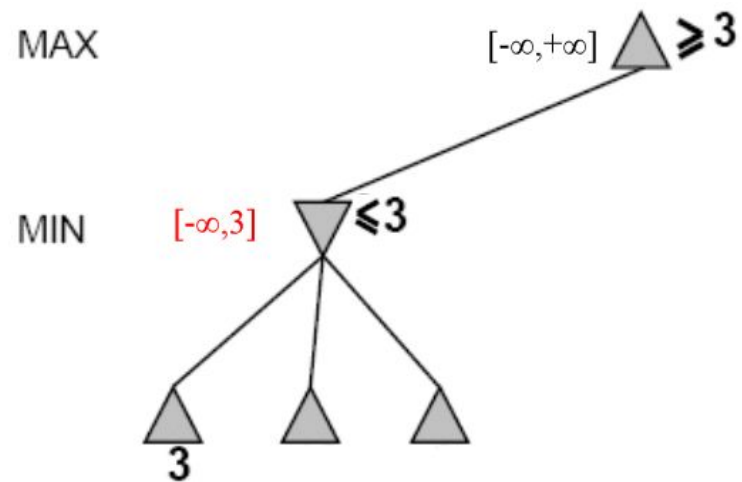
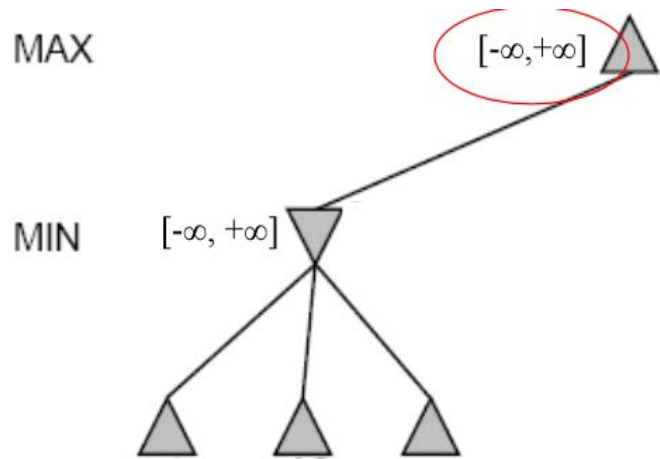
..

..

MAX

MIN





MAX

[3, +∞]  $\geq 3$ 

MIN

[3, 3]

3

[-∞, 2]

 $\leq 2$ 

MAX

[3, 14]  $\geq 3, \leq 14$ 

MIN

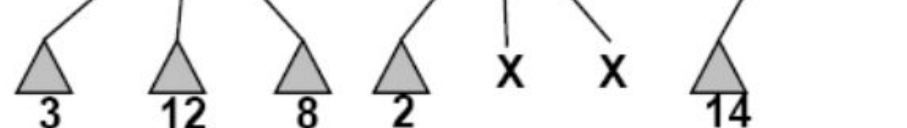
[3, 3]

3

[-∞, 2]

 $\leq 2$ 

[-∞, 14]

 $\leq 14$ 

MAX

[3, 5]  $\geq 3, \leq 5$ 

MIN

[3, 3]

3

[-∞, 2]

 $\leq 2$ 

[-∞, 5]

~~14~~  $\leq 5$ 

MAX

[3, 3]

MIN

[3, 3]

3

[-∞, 2]

 $\leq 2$ 

[2, 2]

~~14~~ ~~5~~ 2

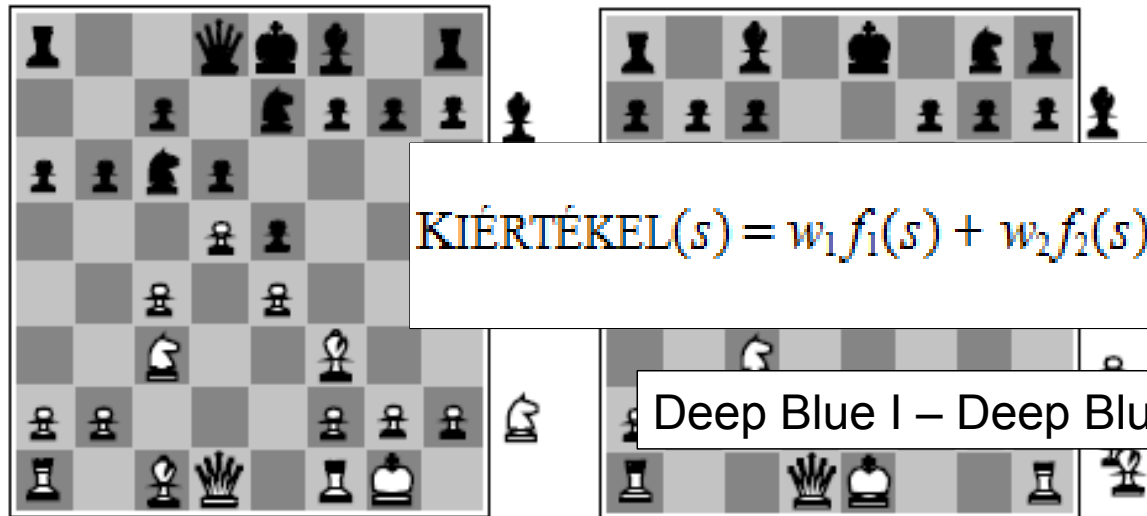
# Kiértékelő függvények

Állapot → numerikus értékleképezés. Minél nagyobb a szám, annál értékeesebb az állapot (pozíció).

Adott állapot minősítése – egy bizonyos mélységű keresési fa bejárása, ahol a levelek nem a játék végállapotai, hanem a kiértékelő függvénnyel minősített közbülső állapotok.

Játék elején (a célállapottól messze a kiértékelő függvény pontatlan, valamilyen mélységű kereséssel kell párosítani).

Játék végén (a célállapothoz közel) a kiértékelő függvény olyan pontos is lehet, hogy az állapot jellemzésére akár közvetlenül is alkalmazható.



**KIÉRTÉKEL**( $s$ ) =  $w_1 f_1(s) + w_2 f_2(s) + \dots + w_n f_n(s) = \sum_{i=1}^n w_i f_i(s)$

Deep Blue I – Deep Blue II, 6400 – 8000 jellegfüggvény.

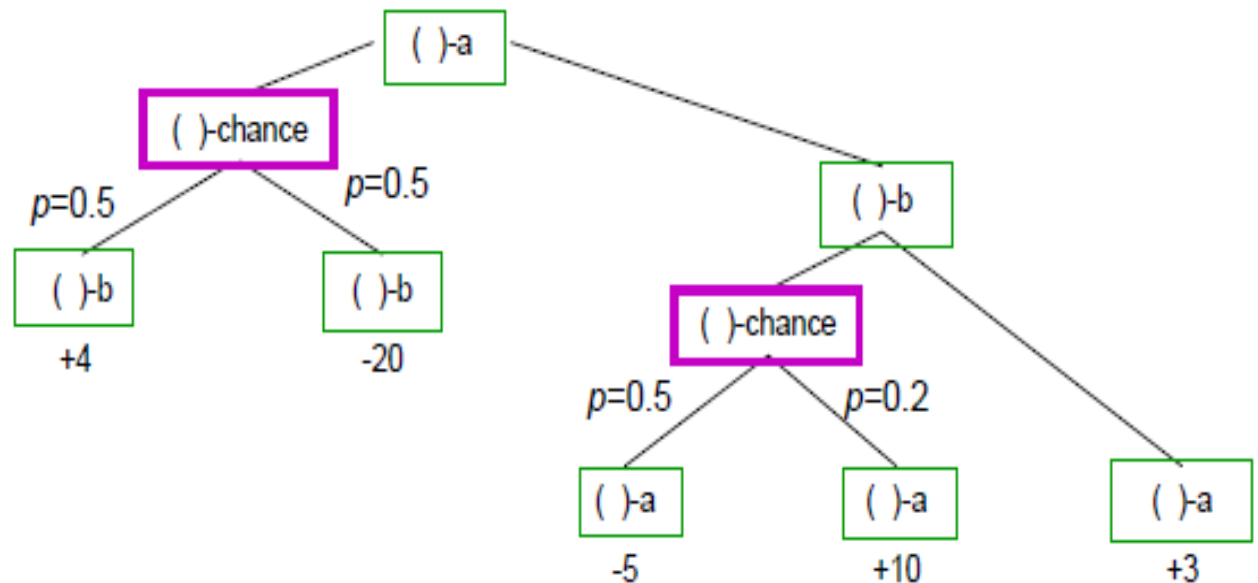
Black to move  
White slightly better

White to move  
Black winning

# Játékfa véletlen elemet tartalmazó teljes információjú játékoknál

Játékosak döntésállapotai + a „természet” véletlen állapotai = esély-csomópontok (chance nodes), a problémára jellemző valószínűségekkel.

Állapotértékelés = végleges várható értéke. ...



Egy ágenses problémák = speciális 2 ágenses játékproblémák  
a másik ágens a környezet: ... nem törődik semmivel (nem ellenséges)  
... a nyeresége az ágens költsége (ellenséges)